

Radiális szivattyú járókerék fő méreteinek meghatározása előírt Q - H üzemi ponthoz

Direkt hajtás esetén szóba jövő aszinkronmotor fordulatszámok 3% üzemi szlip feltételezésével: **2910, 1455, 970, 728 1/min.**

Mindegyik fordulatszámhoz kiszámítjuk az $n_q = \frac{n \cdot Q^{1/2}}{H^{3/4}}$ jellemző fordulatszámot. Ha $n_q < 15$, akkor több (jf) fokozatú gépet kell tervezni. Egy fokozat szállítomagassága $H_j = H/jf$. A jf fokozatszám legyen akkora, hogy egy fokozat jellemző fordulatszáma ne legyen 15-nél kisebb, természetesen a fokozatszám egész szám. Tehát:

$$n_{q,1} = 15 = \frac{n \cdot Q^{1/2}}{\left(\frac{H}{jf}\right)^{3/4}} = n_q \cdot jf^{3/4}, \quad \text{ami még nem egész, tehát } jf = \text{int}\left[\left(\frac{15}{n_q}\right)^{4/3}\right] + 1, \text{ ezzel}$$

$$H_1 = H/jf \quad \text{és} \quad \boxed{n_{q1} = \frac{n \cdot Q^{1/2}}{H_1^{3/4}}}$$

Ha $n_q > 80$, akkor szóba jöhet iker-járókerék kétszer fél térfogatárammal, azaz $Q_1 = Q/2$ és

$$\boxed{n_{q1} = \frac{n \cdot Q_1^{1/2}}{H^{3/4}}}$$

A várható összehatásfok H. H. Anderson (1977) empirikus képletével becsülhető sok szivattyúmérési adatainak feldolgozása alapján: $\eta = 0,94 - 0,048 \cdot Q^{-0,32} - 0,29 \cdot \lg^2\left(\frac{n_q}{44}\right)$. Itt n_q és Q egy fokozat, illetve fél iker járókerék jellemezője. Bár a fenti képlet szigorúan csak egy fokozatú gépekre vonatkozik, jelentősebb eltérés csak iker-járókerék esetén valószínű. Ekkor ugyanis a képlet a tárcsaszúrlódási veszteséget túlbecsüli. Többfokozatú szivattyúk esetén a volumetrikus veszteség nagyobb a képletben figyelembe vett értéknél, de ez egy amúgy kis érték bizonytalansága.

Az n_q jellemző fordulatszám függvényében becsülhető a ψ nyomásszám:

$$\psi \stackrel{\text{def}}{=} \frac{2gH}{u_2^2} = \left(\frac{300}{270 + n_q}\right)^4$$

Innen a kerületi sebesség

$$u_2 = \sqrt{\frac{2gH}{\psi}} = \frac{D_2 \cdot \pi \cdot n}{60}$$

és az átmérő

$$D_2 = \frac{60u_2}{\pi \cdot n}$$

Kiszámítjuk mind a négy felvett fordulatszámon az η hatásfokot és a D_2 járókerék átmérőt és ezek mérlegelésével választjuk ki a végleges n motorfordulatszámot.

A részhatásfokok értéke szokásos becslésekkel $\eta_h = \sqrt{\eta}$, illetve $\eta_v = \sqrt[6]{\eta}$.

Most már becsülhetők a járókerék üzemi paraméterei, az elméleti szállítomagasság és az elméleti térfogatáram, H_e és Q_e , hiszen $H_e = H/\eta_h$ és $Q_e = Q/\eta_v$.

Megbecsülhető a Thoma-féle σ kavitációs szám is: $\sigma = \xi \cdot n_q^{4/3}$, ahol az empirikus együttható értéke a már ismert hidraulikai hatásfoktól függ.

$$\xi = \left(\frac{7,5}{\eta_h^3} + 2,25 \right) \cdot 10^{-4}.$$

Mint ismeretes

$$NPSH_r = \sigma \cdot H.$$

Ezek után sor kerülhet a járókerék tengelyének méretezésére.

A szivattyú teljesítmény felvétele: $P_{bev} = Q\rho gH/\eta = M_t \cdot \omega$, valamint $\omega = 2\pi n/60$. Innen

$\frac{P_{bev}}{\omega} = M_t = K \tau_{meg} = \frac{d^3 \pi}{16} \tau_{meg}$. Itt K a csavarásra igénybevett tengely keresztmetszeti tényezője és τ_{meg} a tengelyanyagra megengedhető nyírófeszültség.

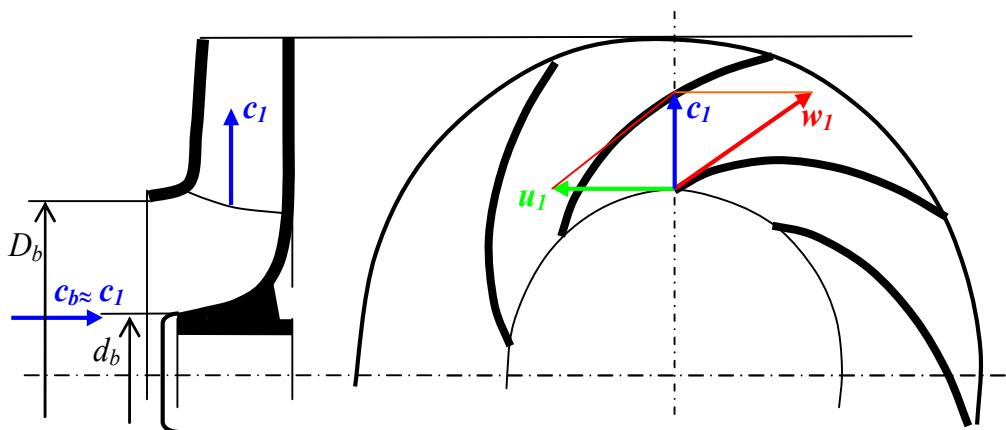
Jó becslés, hogy $\tau_{meg} = 5 \cdot 10^7$ N/m². Ezekkel az adatokkal végül $d = \sqrt[3]{\frac{16K}{\pi}}$, amit a retesz

miatt 20%-kal még meg kell növelni, majd felfelé kerekíteni szabványos értékre. A szabványos tengelyméretek: Ø 8, 10, 13, 16, 22, 27, 32, 40, 50, 60, 70, 80, 100, ... mm. Ezzel meghatároztuk a d tengelyátmérőt. Az Ø100 tengelyméret már elegendő 1-1,5 MW teljesítményű szivattyú hajtásához.

A d_b agyátmérő a tengelyátmérő mintegy 1,25 szerese: $d_b = 1,25 d$.

Következő lépés a belépő keresztmetszet D_b átmérőjének kiszámítása. A D_b és a d_b átmérők közötti körgyűrű alakú keresztmetszeten keresztül jut a Q_e folyadékáram a járókerékbe. A folyadék sebessége ennek során egy optimum-számítás eredményeként adódik.

A járókerékben a lapátok között a folyadék a járókerékhez képest w relatív sebességgel áramlik, ennek négyzetével ($w^2/2g$ -vel) arányos az áramlási veszteség. A relatív sebesség négyzete a sebességi háromszög és a Pythagoras tétel segítségével az abszolút és a kerületi sebességből számítható perdületmentes belépést feltételezve, ekkor ugyanis a belépő sebességi háromszög derékszögű háromszög.



A nyomásszám alapján nyilvánvaló, hogy a sebességek, így a c_b belépő abszolút sebesség is, arányosak a szállítomagassággal, $c_b = \varepsilon \sqrt{2gH}$, az ε együttható neve: belépési tényező. Igaz továbbá, hogy a lapát belépő c_1 abszolút sebessége közelítőleg azonos a c_b belépő sebességgel.

Az u_1 kerületi sebesség kiszámítható, mint az r_1 sugár és az ω szögsebesség szorzata:

$$u_1 = r_1 \omega \approx \frac{D_b}{2} \left(\frac{2 \cdot \pi \cdot n}{60} \right).$$

A belépő $\frac{D_b^2 \pi}{4}$ keresztmetszet és a belépő $c_b = \varepsilon \sqrt{2gH}$ sebesség szorzata viszont a Q/η_v

$$\text{elméleti térfogatáramot adja: } \frac{Q}{\eta_v} = \frac{(D_b^2 - d_b^2) \pi}{4} \varepsilon \sqrt{2gH} = \frac{D_b^2}{4} \pi \left(1 - \left(\frac{d_b}{D_b} \right)^2 \right) \varepsilon \sqrt{2gH}.$$

A zárójeles kifejezés a v agyviszony.

$$\text{Innen } u_1 = r_1 \omega = \frac{D_b}{2} \omega = \sqrt{\frac{Q}{\eta_v \pi \varepsilon \sqrt{2gH} (1-v^2)}} \cdot \frac{2\pi \cdot n}{60} = E \frac{Q^{1/2} n}{\varepsilon^{1/2} H^{1/4}},$$

E egy a g -től is függő, dimenzióval bíró együttható. Behelyettesítve mindezeket a sebességekkel felírt Pythagoras tételbe

$$w_1^2 = c_1^2 + u_1^2 \approx \varepsilon^2 \cdot 2gH + E^2 \frac{Q \cdot n^2}{\varepsilon \cdot H^{1/2}}.$$

Akkor várható a minimális áramlási veszteség a lapátcsatornában, ha az ε -tól függő relatív sebesség négyzete minimális, azaz, ha ε szerinti parciális deriváltja = 0.

$$\frac{\partial(w_1^2)}{\partial \varepsilon} = 2\varepsilon \cdot 2gH - E^2 \frac{Q \cdot n^2}{\varepsilon^2 \cdot H^{1/2}} = 0.$$

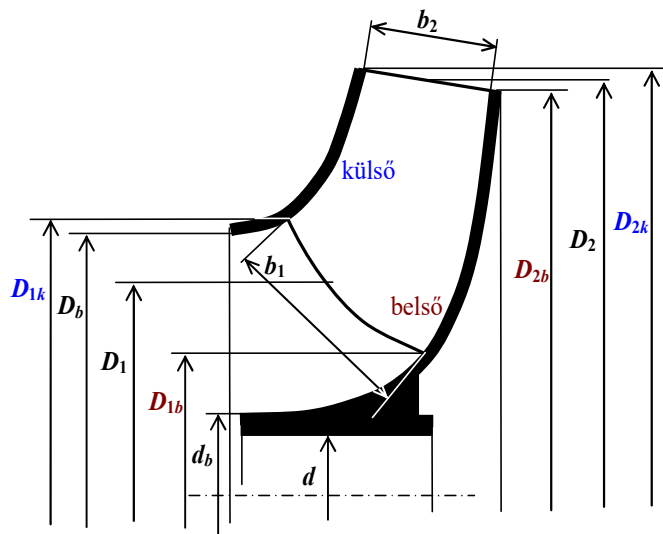
Az egyenletet ε^3 -re rendezve, majd köbgyököt vonva

$$\varepsilon = \left(\frac{E^2}{4g} \right)^{1/3} \left(\frac{Q \cdot n^2}{H^{3/2}} \right)^{1/3} = k(n^2)^{1/3} = k \cdot n_q^{2/3},$$

hiszen könnyen felismerhető, hogy a második zárójelben a jellemző fordulatszám négyzete áll, az első zárójelben lévő együttható értékét pedig – mivel több közelítést alkalmaztunk – mérésekből határozhatjuk meg. Tapasztalat szerint $k = 0,021$, ha jó hatásfokú járókerék tervezése az egyedüli cél, $k = 0,0167$ jó szívóképességű járókerék tervezésekor, ha mindkét szempont fontos, akkor jó közelítéssel $k = 0,0188$.

Miután már ismert a c_b beömlési sebesség, kiadódik a lapátok belépéséhez tartozó körgyűrű

alakú keresztmetszet, mint $A_b = Q_e/c_b$. Ebből pedig $D_b = \sqrt{\frac{4 \cdot A_b}{\pi} + d_b^2}$.



Radiális, félaxiális járókerék fő geometriai méretei

A fenti ábrán látható geometriai méretek közül már ismert a d tengelyátmérő, a d_b agyátmérő, a D_b belépő járókerék átmérő és a D_2 kilépő középátmérő. A középátmérőt – abban az esetben, ha a lapátok kilépő éle nem párhuzamos a járókerék forgástengelyével – úgy definiáljuk, hogy a kilépő csonkakúp palást körgyűrű alakú vetületét két egyenlő területű

$$\text{gyűrűre ossza: } \frac{(D_{2k}^2 - D_2^2)\pi}{4} = \frac{(D_2^2 - D_{2b}^2)\pi}{4}, \text{ innen } D_2 = \sqrt{\frac{D_{2k}^2 + D_{2b}^2}{2}}.$$

Tapasztalati összefüggés található az irodalomban a D_2/D_{2k} átmérő viszonyra:

$$\frac{D_2}{D_{2k}} = 1 - 0,009 \left(2 \left[\frac{n_q - 40}{30} \right]^2 + \left[\frac{n_q - 40}{30} \right] \right), \quad \text{ha } n_q \geq 40$$

$$\frac{D_2}{D_{2k}} = 1, \quad \text{ha } n_q < 40$$

Innen pedig a már ismert kilépő középátmérőből $D_{2k} = \frac{D_2}{\left(\frac{D_2}{D_{2k}}\right)}$, illetve a középátmérő fenti

$$\text{definíciójából } D_{2b} = \sqrt{2D_2^2 - D_{2k}^2}.$$

A kilépő él belső D_{2b} és külső D_{2k} járókerék oldali átmérőjét tehát kiszámítottuk.

A kilépő él b_2 szélességét kontinuitásból határozzuk meg tapasztalati adatokat is felhasználva. A kilépő abszolút sebesség meridián komponense a beömlési sebességhez hasonlóan fejezhető ki a szállítómagassággal, $c_{2m} = k_{2m} \cdot \sqrt{2gH}$ és tapasztalat szerint $k_{2m} = 0,06 + 0,00195 \cdot n_q$. Ezzel a sebességgel a lapátok szűkítő hatását és a volumetrikus veszteséget figyelembe véve a szükséges kilépő palást keresztmetszet b_2 alkotójának hossza:

$$b_2 = 1,05 \cdot \frac{Q}{D_2 \cdot \pi \cdot c_{2m}}.$$

Ellenőrizni kell még, hogy ez a szélesség belesik-e egy tapasztalati úton kijelölt intervallumba, teljesülnie kell, hogy

$$0,015 + 0,00155n_q \leq \frac{b_2}{D_{2k}} \leq 0,045 + 0,00267n_q.$$

Meg kell még határozni a belépő él belső járókerék oldali D_{1b} és külső oldali D_{1k} átmérőjét, a D_1 középátmérőt, végül pedig a belépő él b_1 szélességét. A gondolatmenet teljesen hasonló az előzőekhez, a szükséges képletek a fentiek sorrendjében:

$$\frac{D_{1b}}{D_{2k}} = 0,385 - 0,035 \left(\frac{n_q - 50}{30} \right)^2, \text{ innen}$$

$$D_{1b} = D_{2k} \cdot \left(\frac{D_{1b}}{D_{2k}} \right).$$

$$\frac{D_{1k}}{D_{2k}} = 0,32 + 0,22 \left(\lg^2 \left[\frac{n_q}{10} \right] + \lg \left[\frac{n_q}{10} \right] \right)$$

$$D_{1k} = D_{2k} \cdot \left(\frac{D_{1k}}{D_{2k}} \right), \text{ de feltétlenül } D_{1k} \geq D_b.$$

$$D_1 = \sqrt{\frac{D_{1k}^2 + D_{1b}^2}{2}}$$

$$c_{1m} = k_{1m} \cdot \sqrt{2gH} \quad , \text{ ahol } k_{1m} = 0,1 + 0,002 \cdot n_q$$

és eleget kell tenni az alábbi korlátoknak:

$$1,1 \cdot c_b \leq c_{1m} \leq 1,3 \cdot c_b$$

Innen

$$b_1 = 1,3 \cdot \frac{Q}{D_1 \cdot \pi \cdot c_{1m}}$$

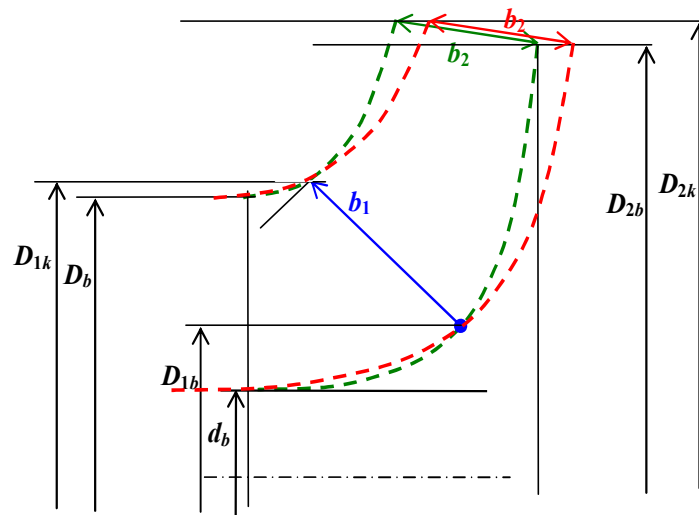
A lapátok z száma ugyancsak fontos geometriai jellemzője a járókeréknek. A sok lapát növeli a lapátfelületeken fellépő súrlódási veszteséget, a túl kevés lapát viszont nem tereli el kellőképpen kerületi irányba a kilépő abszolút sebességet, ami az Euler turbinaegyenlet szerint nem kellő szállítómagasságot eredményez. Van tehát egy optimális lapátszám.

Ennek szokásos becslései:

$$z = \frac{22,2}{n_q^{0,347}} \quad , \text{ egész számra kerekítve, avagy}$$

$$z = \frac{\beta_2}{3} \quad , \text{ itt } \beta_2 \text{ a relatív áramvonal kerülettel bezárt, } ^\circ\text{-ban mért szöge: } \beta_2 = \arctg\left(\frac{c_{2m}}{u_2 - c_{2u}}\right)$$

A járókerék meridián metszetének alakja még nem rajzolható meg, hiszen néhány pontot ismerünk csupán a meridián metszet síkjában, de az ezeket összekötő kontúrgörbék nem. A kilépő él meridián metszetbeli képe egyenes, A belépő él általában ívelt, keskeny kerek esetén lehet az is egyenes.



A fő átmérők felrajzolása után egy • pontot kijelölünk a D_{1b} átmérőn, onnan elmetsszük a D_{1k} átmérőjű vonalat a b_1 sugárral, ami a belépő él húrjának a hossza. Ugyanígy a b_2 sugárral elmetsszük a D_{2b} , D_{2k} átmérőpárt. E két végpontból a rögzített b_1 húr végpontjain áthaladó és a D_b , illetve d_b átmérőre rajzolt egyeneseket érintő meridián kontúrpart rajzolunk. Így kapjuk a **piros szaggatott vonalakat**. Nagyon „hátradől” így a járókerék, ezért balra toljuk a b_2 szakaszt, és újra rajzolunk egy meridián kontúrpart, ezek a **zöld szaggatott vonalak**. Ezek már megfelelőnek tűnnek. Elkészült a meridián metszet áramlástanilag lényeges része, megkezdődhet a részletes szerkesztés, majd a numerikus áramlástan (CFD) szoftverekkel az ellenőrzés, nem válik-e le az áramlás a névleges térfogatáramnál?